|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **Lp.** | **Rodzaj komponentu** | **Wymagane minimalne parametry techniczne** |
| 1 | Robot z oprogramowaniem | Możliwość projektowania, budowania oraz programowania własnej konstrukcji robota opartego na programowalnej kostce oraz podłączonych do niej czujników.  Kostka sterująca - procesor ARM9 300MHz, port umożliwiający równoczesne podłączenie 4 silników. Komunikacje bezprzewodowa (dodatkowa wtyczka WiFi),  Systemów mobilnych (iOS, Android) oraz  możliwość sterowania robota przez Internet.  Środowisko programowania winno być oparte na platformie Linux .  Software powinien być kompatybilny z komputerami PC i Mac ale możliwe będzie również programowanie bez komputera, bezpośrednio na kostce.  Możliwość budowania w 3D – za pomocą oprogramowania Autodesk.  Czujnik koloru – odróżnienie 7 barw. |
| 2 | Oprogramowanie | System Windows Vista (32-/64-bitowy) z najnowszymi dodatkami Service Pack lub nowsze wersje systemu Windows  Dwurdzeniowy procesor o częstotliwości 2.0 GHz lub szybszy  2 GB pamięci RAM lub więcej  2 GB wolnego miejsca na dysku twardym  Wyświetlacz XGA (rozdzielczość 1024 x 768)  Dostępny port USB |
| 3 | Zestaw | Programowalna kostka EV3,  3 interaktywne serwomotory (2 duże i jeden średni),  Czujnik dotyku,  Czujnik koloru,  Czujnik podczerwieni,  Pilot na podczerwień,  Zestaw kabli,  594 klocków |
| 4 | Gwarancja | Minimum 36 miesięcy |